C: Calculus

C1: Differenzieren (Ableiten) 1-dimensionaler Funktionen

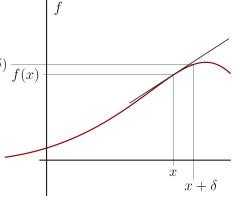
Lernziel: verallgemeinerbare Interpretation des Begriffs 'Ableitung einer Funktion'

C1.1 Def. der Ableitung



sei eine glatte Funktion (keine Sprünge, keine Zacken).





'Ableitung von f am Punkt x ':



 $f(x) + f'(x) \delta$ $f(x+\delta)$ f(x)

Interpretation: Steigung v.

am Punkt

Verallgemeinerbare Betrachtung: Sei

klein, aber nicht infinitesimal klein.

Dann:

$$\frac{f(x+\delta)-f(x)}{\delta} \cong$$

- in guter Näherung, wird exakt für

$$\int (x+S) \simeq$$

$$f(\vec{x})$$
 (2)

Grundlegende Formel:

E1-Sprech: 'Taylor-Entwicklung'

'Mutter aller Ableitungen'

Schreibe

$$x + \delta = : f() = f(x) +$$

$$\simeq f(\kappa) +$$

L linear in y!

Interpretation: nahe bei x kann

eine lineare Funktion v.

näherungsbeweise beschrieben werden durch

Allgemeine Faustregel: jede Ableitung liefert eine lokale Näherung einer Funktion durch eine lineare Funktion!

$$f(x) = x^3$$

(1)

C1c

$$f(x) = (x)^3$$

ausmultipliziert:

$$= x^3 +$$

$$= x^{3} + 3()^{2} + 3()^{3}$$

(2)

Identifiziere:

$$=$$
 + (3)

[(durch Vergleich mit (b.3)]

Fazit:

$$f'(x) =$$

bedeutet: Terme 'höher als lineare Ordnung in '

(hier:

)

sind vernachlässigbar relativ zu

wenn

vernachlässigbar relativ zum ersten Term in [], falls

$$f(x +) = x + \left[3x^2 + \right]$$

(4)

<u>C1.2 Ableitungsregeln</u> (aus Schule bekannt? In Übungen trainieren!)

C1d

(Siehe auch Skript, Mathe Vorkurs)

 $f, g : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ seien 'glatte Funktionen',

Ableitungen existieren

Kompaktnotation:

$$\frac{d(x)}{dx} = \frac{d(x)}{dx}$$

$$\frac{d()}{d\times}$$

$$\frac{d(}{d\kappa}$$

$$\frac{d}{dx} \frac{1}{q(x)} =$$

Produktregel:
$$\frac{d()}{dx} = \frac{d()}{dx} + \frac{d()}{dx}$$
(1)
$$(fg)' =$$
Kettenregel:
$$\frac{d()}{dx} =$$
(2)
$$(f(g))' =$$
Inverse:
$$f(y) = \frac{d}{dx} \frac{1}{g(x)} = \frac{dg(x)}{dx}$$
(3)
$$(\frac{1}{g})' =$$

$$\frac{dg(x)}{dx}$$

$$\left(\frac{1}{9}\right)' =$$

Umkehrfunktion:

Ableitung der
Umkehrfunktion:
$$\frac{df(x)}{dx} = \frac{1}{1}$$

 f^{-1} die Inverse Funktion v. Inverse Funktion: Sei

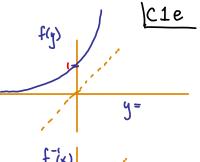
$$f^{-\prime}(x) = \qquad (1)$$

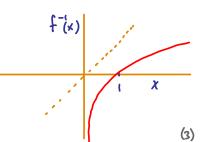
dann gilt:

$$f\left(f^{-1}(x)\right) \stackrel{\mathsf{KR}}{=} = x = (1)$$

(d.2), mit
$$g =$$
=

$$\frac{df'(x)}{dx} = \frac{(1')}{1}$$





$$l_{\alpha(\kappa)}$$
 $f_{(\kappa)}^{-1} =$

$$f(y) = (4)$$

$$\frac{d \ln(x)}{dx} \stackrel{(2)}{=} -\frac{1}{(5)}$$

C1.3 Ableitungen v. wichtigen Funktionen

(1)

C1f

$$\frac{d}{dx} x^{\alpha} = \alpha x^{\alpha-1}$$

$$\frac{d}{dx}$$
 $\sin(x) = \cos(x)$ sinus

$$\frac{d}{dx}$$
 tan(x) = $\frac{1}{\cos^2(x)}$

$$\frac{d}{dx} e^{x} = e^{x}$$
Exponential funktion

$$sinh(x) = \frac{1}{2}[e^{x} - e^{-x}]$$
, $cosinus hyperbolicus$ cosinus hyperbolicus

$$tanh(x) = \frac{\sinh(x)}{\cosh(x)}$$
tangens hyperbolicus

$$\frac{\lambda}{\lambda_{x}} \cos(x) = -\sin(x)$$
cosinus (3)

$$\frac{d}{dx} \cot(x) = -\frac{1}{\sin^2(x)}$$
cotangens (4)

$$\frac{d}{dx} \ell_{x}(x) = \frac{1}{x}$$
logarithmus
(5)

$$cosh(x) = \frac{1}{2} \left[e^{x} + e^{-x} \right]$$
(6)

$$coth(x) = \frac{cosh(x)}{sinh(x)}$$
cotangens hyperbolicus (7)

$$\frac{d}{dx}$$
 sinh(x) = $\cosh(x)$

$$\frac{d}{dx}$$
 tanh(x) = $\frac{1}{\cosh^2(x)}$

$$\frac{d}{dx}\cosh(x) = \sinh(x) \tag{8}$$

$$\frac{d}{dx} coth(x) = - \frac{1}{sinh^2(x)}$$

C2.1 Grundidee der Integration

Lernziel: verallgemeinerbare Interpretation des Begriffs 'Integral einer Funktion'

Beispiel: Bestimmung einer 2-dimensionalen Fläche:

Schätzung d.

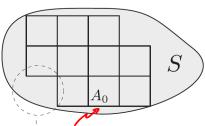
Gesamtfläche:
$$F \simeq \sum =$$

Bessere

Schätzung d.

Gesamtfläche:
$$F \simeq \sum$$

Tatsächliche Gesamtfläche erhält man im Limes 'unendlich vieler', 'unendlich kleiner' Flächenelemente.



Fläche einer Kachel:

Anzahl Kacheln:

(1)

(5)



(3) Fläche einer Kachel:

Anzahl Kacheln:

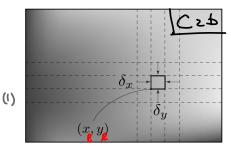
Kompliziertere Aufgabe: Fläche sei ungleichmäßig angemalt. Was ist Gesamtmasse der Farbe?

Schätzung der

Schätzung der Gesammtmasse:
$$M \approx \sum$$

Massendichte = Masse pro Flächenelement

Farbmasse der Kachel bei (x_0, y_0)



Tatsächlicher Farbverbrauch, akkurat bestimmt im Limes unendlich vieler, infinitesimal kleiner Kacheln:

Integrationsmass (2-dimensional)

 \equiv

Funktion von zwei kontinuierlichen Variablen



Integrationsbereich

Falls
$$\rho(x,y) = (z')$$

dann = Fläche von

Allgemeine Faustregel: Integral = Grenzwert einer Summe

(3)

Diskretisierungsparameter:

'Riemann-Summe' = |im >

Diskretisierungsindex:



'Mutter aller Integrale'

Größe, über die summiert wird:

Beispiel: Fläche unter einer Kurve



$$f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$

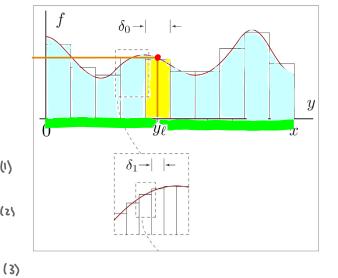
Integrationsbereich: S =

Diskretisierungsparameter = Kachelbreite:

(1) Diskretisierungsindex:

Fläche v. Kachel €: (2)

Schätzung d. $F(x) = \sum_{x \in X} f(x)$ Gesamtfläche:



Tatsächliche

F(x) = lim \(\sum_{\text{in}} \) Fläche: (4)

Definition: 'Integral d. Funktion f'

Integration als 'Umkehroperation' des Differenzierens

CZd

F(x) als Funktion von Wie ändert sich (halte fest, füge eine Kachel hinzu)

 $F(x) \simeq \delta \sum_{\ell=1}^{N_x} f_{\ell}$ (1)

 $= \sum_{\ell=1}^{N_x} f_{\ell} +$

f(x)

 δ_0 0

~

Mutter aller Ableitungen (1a.1)~

Aufgelöst nach f:

(5)

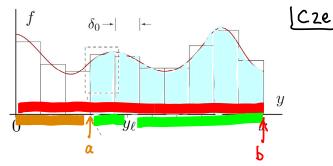
(3)

?

$$F(x) = \int_0^x dy \, f(y) \implies (s)$$

'Bestimmtes Integral':

(1)



$$= \int_{-\infty}^{\infty} \left[\sum_{\ell=1}^{\infty} f_{\ell} - \sum_{\ell=1}^{\infty} f_{\ell} \right]$$
 (2)

$$= \lim_{S \to 0} S \sum_{\ell=1}^{\infty} f_{\ell} = \int_{a}^{b} dy f(y)$$
 (3)

= Fläche unter Kurve zwischen 🐧 und

Standardnotation:

$$\int dy f(y) = F(y) - F(y) = F(y) = [F(y)] \qquad (4)$$

Falls
$$\frac{dF(x)}{dx} = f(x)$$
 ist $F: x \mapsto$ eine 'Stammfunktion' von $f: x \mapsto f(x)$

(5)

Stammfunktion ist nicht eindeutig:

F $: X \mapsto F(x)$

ist auch eine Stammfunktion.

(6)

'Unbestimmtes Integral':

$$\int dy f(y) =$$

(7)

C2.3 Integrationsregeln

C2f

<u>Partielle Integration</u> (entstammt der Produktregel)

Sei

$$F(x) =$$

mit

beliebig aber differenzierbar.

Produktregel:

(1)

(2)

Hauptsatz

Umstellen:

$$\int_{a}^{b} dx = \begin{bmatrix} \int_{a}^{b} - \int_{a}^{b} dx \end{bmatrix}$$

'partielle (3) Integration'

Nützlich, falls

einfacher ist

Beispiel:

$$\int_{0}^{\pi} dx \times \sin(x) =$$

(4)

Variablen-Substitution

(entstammt der Kettenregel)

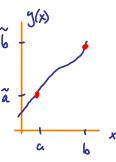
Sei

$$f(y) =$$

(1)

$$f(y) = \frac{d}{dy} F(y) =$$

(2)



Sei ferner

eine monoton steigende Funktion v.

und betrachte F(9

(3)

) als Funktion von :

Kettenregel:

(1)

dx (4):

$$\frac{dy}{dx} f(y(x)) = \frac{d}{dx} F(y(x)) =$$

Hauptsatz
$$\frac{d}{dx} F(y(x)) =$$

$$= F() - F() (5)$$

$$\int_{a}^{b} dx \, dy \, f(g(x)) \stackrel{(3)}{=} \int dy \, f(y)$$

$$= F() - F()$$
 (6)

(7)

'Variablen-Substitution':
$$\int_{a}^{b} \frac{dy(x)}{dx} f(y(x)) = \int_{y(a)}^{y(b)} \frac{y(x) \text{ monoton}}{y(a)} \frac{y(b)}{y(a)} \frac{y(b)}{y(a)} \frac{y(b)}{y(a)} \frac{y(b)}{y(b)} \frac{y(b)}{y(b$$

Beispiel:

$$I = \int_{4}^{5} dx \frac{x}{(1 + x^2)^2}$$

(4)

Integrationsgrenzen:

(7)

(8)

Substitution:

$$\lambda(k) =$$

$$\Rightarrow$$

(6)
$$4 \mapsto y(4) = 0$$

$$5 \mapsto y(5) = 0$$

 $\frac{1}{1^{2}} = -\frac{1}{2} \frac{1}{y} \Big|_{12}^{2\phi} = -\frac{1}{2} \Big[\frac{1}{26} - \frac{1}{17} \Big]$ (9)

Variablen-Substitution (intuitive Diskussion)

Kacheln müssen nicht alle gleich groß sein!

$$f: [\tilde{a}, \tilde{b}] \rightarrow \mathbb{R}, y \mapsto f(y)$$
 (1)

{ye} seien Grenzpunkte v. 'ungleichbreiten' Kacheln.

Verallgemeinerung der Riemann-Summe:

$$\int_{\widetilde{a}}^{\widetilde{b}} dy f(y) = \lim_{N \to \infty} \sum_{\ell} f(y_{\ell}) \left[\underbrace{y_{\ell+1} - y_{\ell}}_{\text{Breite v. Kachel } \ell} \right]$$
(2)

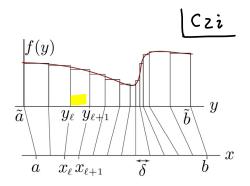
Umformung in Riemann-Summe mit <u>aleich</u>breiten Kacheln:

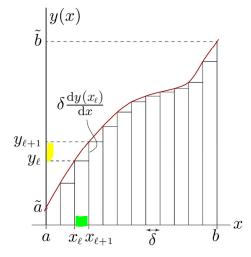
$$X_{\ell} \equiv \delta \cdot \ell$$
 (3)
 $\delta = (6-a)/N$ (4)

Kachelbreiten seien bestimmt durch eine (frei gewählte) monoton steigende Funktion, y:

$$\chi: [a, b] \rightarrow [\hat{a}, \hat{b}] = [y(a), y(b)]$$

$$\chi \mapsto y(x) \quad \text{mit} \quad y_{\ell} = y_{\ell}(x_{\ell}) \quad (s)$$





CZI

Variablen-Substitution in der Riemann-Summe:

$$y(b) = \hat{b} \qquad (i.2)$$

$$\int_{a}^{b} dy f(y) = \lim_{N \to \infty} \sum_{\ell} f(y_{\ell}) [y_{\ell+1} - y_{\ell}] \qquad (1)$$

$$= \lim_{N \to \infty} \sum_{\ell} f(y(x_{\ell})) \left[\frac{y(x_{\ell+1}) - y(x_{\ell})}{s} \right] s$$
 (2)

4(C1b.2) Mutter aller Ableitungen

$$\simeq \lim_{N\to\infty} \sum_{\ell} f(y(x_{\ell})) \frac{dy(x_{\ell})}{dx} \cdot \frac{g}{g}$$
 (3)

'Variablen-Substitution':

$$\int_{a}^{b} \frac{dy(x)}{dx} f(y(x)) \stackrel{(4)}{=} \int_{y(a)}^{y(b)} f(y)$$

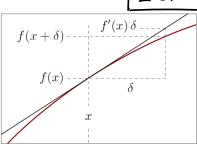
$$= \int_{y(a)}^{y(b)} f(y)$$
(5)

Zusammenfassung: C1-C2

ZCI

C1: Ableitung 1-dimensionaler Funktionen

$$\frac{df(x)}{dx} \equiv f(x) \equiv \lim_{\delta \to 0} \frac{f(x+\delta) - f(x)}{\delta}$$



Jede Ableitung stellt eine <u>lokale</u> Näherungen einer Funktion durch eine lineare Funktion dar!

$$f(x+g) \approx f(x) + g \frac{dx}{df(x)}$$
 (5)

$$\frac{d(fg)}{dx} = \frac{d(f(x))}{dx}g(x) + f(x)\frac{d(g(x))}{dx}$$
(3)

$$\frac{d(f(g(x)))}{dx} = \frac{df(y)}{dy}\Big|_{y=q(x)} \frac{dq(x)}{dx} \tag{4}$$

$$\frac{df^{-1}(x)}{dx} = \frac{1}{\frac{df(y)}{dy} \Big|_{y=f^{-1}(x)}}$$
(5)

C2 Integrale

'Riemann-Summe' =
$$\lim_{\delta \to 0} \frac{N(\xi)}{\xi}$$

Fläche

$$F(x) = \lim_{\delta \to 0} \delta \sum_{\ell} f_{\ell} = \int_{0}^{x} dy f(y)$$

'Hauptsatz':

$$F(x) = \int_0^x dy \, f(y) \implies \frac{dF(x)}{dx} = f(x) \tag{3}$$

Bestimmtes

Integral:

$$\int_{a}^{b} dy f(y) = F(b) - F(a) \equiv F(y) \Big|_{a}^{b}$$

'Partielle Integration'

$$\int_{a}^{b} dx \, u(x) \, v(x) = u(x) \, v(x) \Big|_{a}^{b} - \int_{a}^{b} dx \, u'(x) \, v(x)$$
 (5)

'Variablen-Substitution':

$$\int_{a}^{b} \frac{dy(x)}{dx} f(y(x)) = \int_{y(a)}^{y(b)} f(y), \quad dy = dx y'(x), \quad \stackrel{\times}{a} \mapsto \\ b \mapsto$$

$$dy = dx y'(x)$$
,

$$x \longmapsto y(x)$$

$$a \longmapsto y(a) \quad (6)$$

762