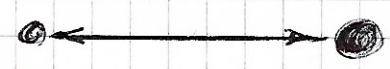


4. Bewegung im Zentralfeld

4.1. Zweikörperproblem



$$L = \frac{m_1}{2} \dot{\vec{r}}_1^2 + \frac{m_2}{2} \dot{\vec{r}}_2^2 - U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|)$$

$$\vec{R} = \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2}{m_1 + m_2}$$

$$\vec{r} = \vec{r}_1 - \vec{r}_2 \quad |\vec{r}| = r$$

Schwerpunkts -

Relativkoordinaten

$$\Leftrightarrow \vec{r}_1 = \vec{R} + \frac{m_2}{m_1 + m_2} \vec{r}$$

$$\vec{r}_2 = \vec{R} - \frac{m_1}{m_1 + m_2} \vec{r}$$

$$\Rightarrow L = \frac{m_1 + m_2}{2} \dot{\vec{R}}^2 + \frac{1}{2} \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \dot{\vec{r}}^2 - U(r)$$

\vec{R} zyklisch; $\ddot{\vec{R}} = 0$, $\vec{R}(t)$ gleichförmig, separiert
 ↳
 Erhaltung des Gesamtimpulses

Def.: $m := \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$ reduzierte Masse $\frac{1}{m} = \frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}$

$$\Rightarrow L = \frac{m}{2} \dot{\vec{r}}^2 - U(r)$$

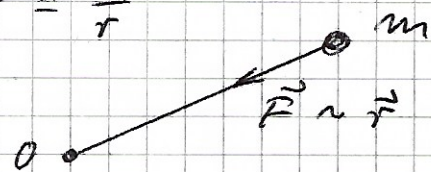
Zweikörperproblem zurückgeführt auf Bewegung eines Teilchens \vec{r} im äußeren Potential $U(r)$

4.2. Lösung der Bewegungsgleichungen

$U(r)$ Zentralfeld

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \Rightarrow \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x}{r} \Rightarrow \frac{\partial r}{\partial \vec{r}} = \frac{\vec{r}}{r}$$

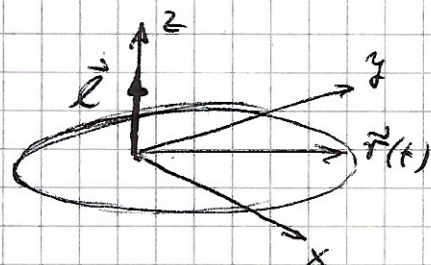
$$\Rightarrow \vec{F} = - \frac{\partial U(r)}{\partial \vec{r}} = - \frac{dU}{dr} \cdot \frac{\vec{r}}{r}$$



$$L = \frac{m}{2} \dot{\vec{r}}^2 - U(r) \quad \text{Isotropie} \rightarrow \text{Drehimpulserhaltung} \quad (\Delta)$$

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \text{const.}; \quad \text{mit } \vec{r} \perp \vec{L}$$

\Rightarrow Bahn $\vec{r}(t)$ verläuft in Ebene



[Falls $\vec{L} = 0 \Rightarrow \vec{r} \parallel \vec{p} \Rightarrow$ geradlinige Bew. durch Zentrum]

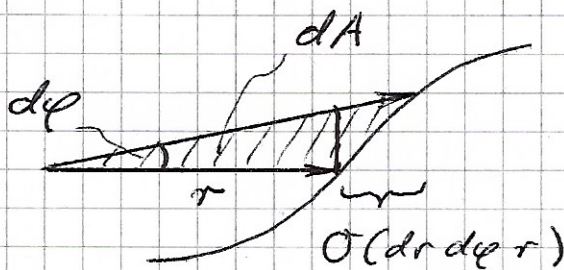
Polarkoordinaten $x = r \cos \varphi, y = r \sin \varphi, z = 0$

$$\Rightarrow L = \frac{m}{2} (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2) - U(r)$$

$$\varphi \text{ zyklisch} \Rightarrow \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}} = m r^2 \dot{\varphi} = l_2 = l = \text{const.} \quad \leftarrow (\Delta) \checkmark$$

Bemerkung:

$$\text{Fläche } dA = \frac{1}{2} r \cdot r d\varphi$$



$$\Rightarrow \dot{A} \equiv \frac{dA}{dt} = \frac{1}{2} r^2 \dot{\varphi} = \frac{l}{2m} = \text{const.}$$

$\vec{r}(t)$: in gleichen Zeiten, gleiche Flächen

2. Keplersches Gesetz

Erste Bewegungsintegrale: $\vec{L}, l; E \quad (\partial L / \partial t = 0)$ 29

$$E = \frac{m}{2} (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2) + U(r)$$

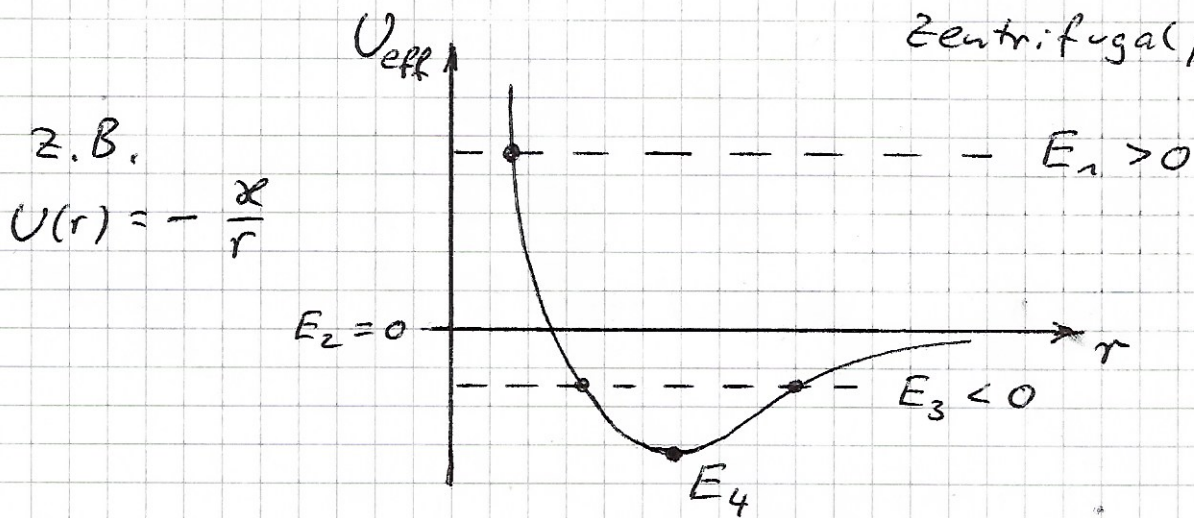
$$l = m r^2 \dot{\varphi}$$

$$\Rightarrow E = \frac{m}{2} \dot{r}^2 + \frac{l^2}{2mr^2} + U(r)$$

$$E = \frac{m}{2} \dot{r}^2 + U_{\text{eff}}(r)$$

1-dim. Bewegung mit $U_{\text{eff}}(r) = U(r) + \frac{l^2}{2mr^2}$

Zentrifugalpotential



"Umkehrpunkte" $E = U_{\text{eff}}(r), \dot{r} = 0$ (aber i.A. $\dot{\varphi} \neq 0$!)

E_1 : infinite Bewegung

E_3 :

finite Bew.:

alle Bahnen (E, l beliebig)

geschlossen nur für $U \sim \frac{1}{r}, U \sim r^2$

ansonsten Bedingung $\Delta\varphi = 2\pi \frac{k}{n} \quad k, n \in \mathbb{Z}$

E_4 : $r = \text{const.} \rightarrow$ Kreisbahn

Integration von

$$E = \frac{m}{2} \dot{r}^2 + U_{\text{eff}}(r)$$

$$l = m r^2 \dot{\varphi}$$

$$\Rightarrow dt = \pm \frac{dr}{\sqrt{\frac{2}{m}(E - U(r)) - \frac{l^2}{m^2 r^2}}}$$

$\hookrightarrow r(t)$

$$d\varphi = \frac{l}{m r^2} dt$$

\downarrow

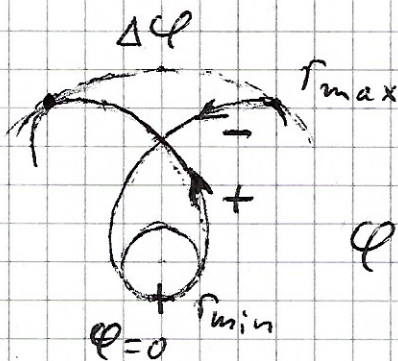
$\varphi(t)$, monoton

Bahn: $r = r(\varphi)$ aus

$$\varphi = \pm \int \frac{\frac{l}{r^2} dr}{\sqrt{2m(E - U(r)) - \frac{l^2}{r^2}}} + \text{const.}$$

allg. Lösung; Problem reduziert auf Quadraturen

Vorzeichenwechsel in Umkehrpunkten



Abschnitte symmetrisch
(unter $\varphi \leftrightarrow -\varphi$)

$$\varphi = \pm \int_{r_{\min}}^r f(r') dr'$$

\Rightarrow Abschnitt $[r_{\min} \rightarrow r_{\max}] \rightsquigarrow$ ganze Bahn

$$\Delta\varphi = 2 \int_{r_{\min}}^{r_{\max}} f(r) dr$$

(mod (2π))

$$f(r) = \frac{\frac{l}{r^2}}{\sqrt{2m(E - U(r)) - \frac{l^2}{r^2}}}$$